

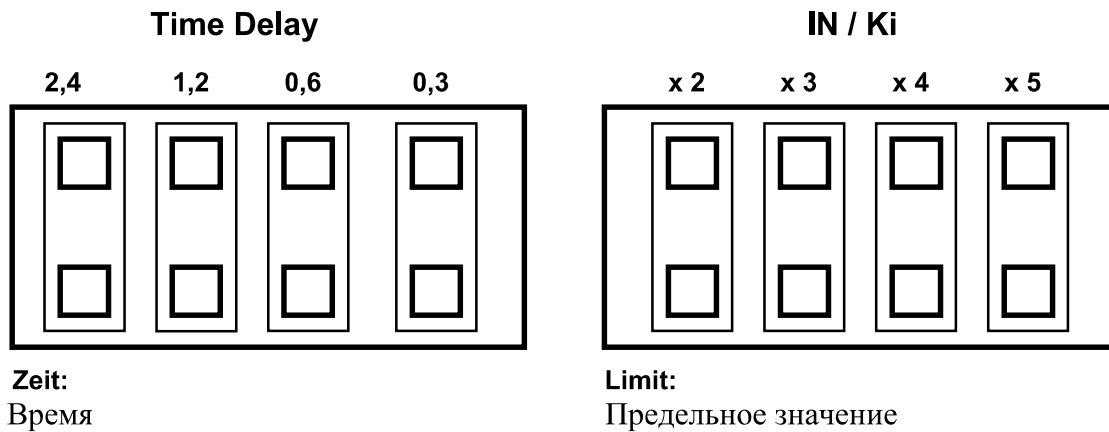


Рис. 2.2.1 DIP - Выключатели "time delay" и "set

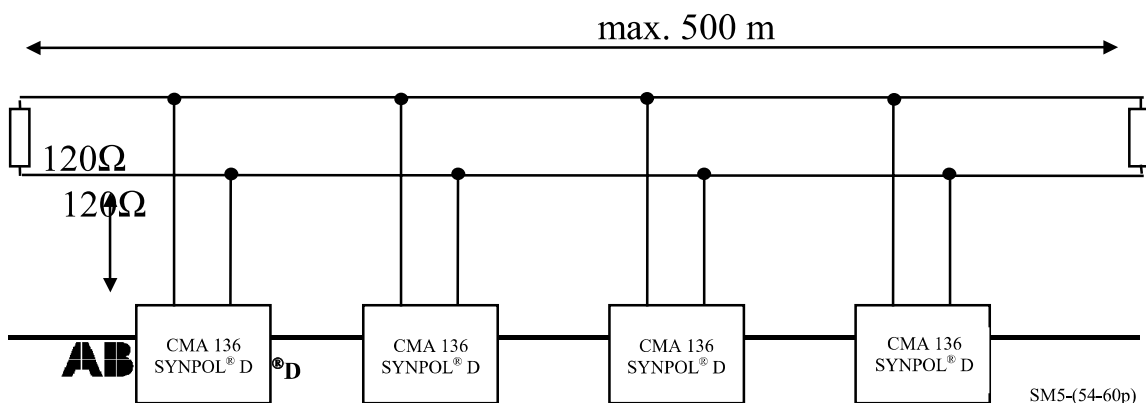
point"

2.3 CAN - ШИНА

Для реализации функций системы управления мощностью необходима организация Synpol® D всех агрегатов в единой информационной сети. В качестве коммуникационного канала между отдельными приборами Synpol® D служит CAN-шина. Физически объединение в сеть осуществляется через коммуникационные терминалы CMA136 каждого Synpol® D. В качестве канала передачи данных используется двухжильный (витая пара) экранированный кабель. Для построения CAN-коммуникации нескольких Synpol® D необходимо правильно произвести подключение к шине передачи данных. Каждый Synpol® D подключается на эту шину через свой терминал CMA136 с внутренним встроенным резистором 392 Ом. При этом, если длина коммуникационного канала не превышает 40м и подключено минимум 3-и или максимум 5-ть Synpol® D, не требуется вводить дополнительных корректирующих резисторов в линию передачи данных.

При нарушении вышеприведенных условий, встроенные резисторы терминалов CMA 136 необходимо изъять, а на концах линии установить оконечные резисторы по 120 Ом.

Ниже приведена схема CAN-коммуникации Synpol® D:



3 4 3 4 3 4 3 4

max. 3m

Рис. 2.3 Структура CAN

-шины

Скорость передачи данных, устанавливаемая в параметре [54], зависит от длины коммуникационных шин. В нижеприведенной таблице указана рекомендованная скорость в зависимости от длины шин:

Длина шины	Скорость
до 100 м	125 k baud
до 200 м	100 k baud
до 300 м	50 k baud
до 500 м	20 k baud